

О СЛАБЫХ РЕШЕНИЯХ ПОЛУЛИНЕЙНЫХ ПАРАБОЛИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ ВТОРОГО ПОРЯДКА С ИМПУЛЬСНЫМ ВОЗДЕЙСТВИЕМ¹

Туницкий Д.В.

Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, Москва, Россия
dtunitsky@yahoo.com

Аннотация. Статья посвящена вопросам существования, единственности и регулярности слабых решений задачи Коши для одного класса полулинейных параболических дифференциальных уравнений второго порядка при наличии периодического импульсного воздействия. Рассматриваемые уравнения являются аналогами уравнения Колмогорова–Петровского–Пискунова–Фишера на замкнутых многообразиях и имеют большое прикладное значение.

Ключевые слова: модель Колмогорова–Петровского–Пискунова–Фишера, параболические уравнения второго порядка, полулинейные уравнения на замкнутом многообразии, импульсное воздействие, слабые решения.

Введение

Полулинейные параболические уравнения второго порядка вида

$$\frac{\partial q}{\partial t} + Lq = f(x, q), \quad (1)$$

где

$$Lq = -\sum_{l,m=1}^n \frac{\partial}{\partial x^l} \left(a^{l,m}(x) \frac{\partial q}{\partial x^m} \right) + \sum_{l=1}^n b^l(x) \frac{\partial q}{\partial x^l}, \quad a^{l,j}(x) = a^{j,l}(x), \quad (2)$$

– эллиптический линейный дифференциальный оператор, широко применяются для математического моделирования различных процессов, связанных с описанием реакции – диффузии. Среди многочисленных работ, посвященных таким уравнениям, в первую очередь следует выделить статьи А.Н. Колмогорова, Г.И. Петровского, Н.С. Пискунова [1] и Р.А. Фишера [2], в которых исследуется частный случай уравнений (1)–(2), имеющих вид

$$\frac{\partial q}{\partial t} - \sum_{l=1}^n \frac{\partial^2}{(\partial x^l)^2} = f(q).$$

Отметим также статью [3], содержащую информацию по истории и библиографии работ, в которых изучаются уравнения вида (1)–(2), и монографию [4], в которой приведены примеры приложений таких уравнений к биологии.

В [3] рассматриваются уравнения (1)–(2) с оператором L , имеющим периодические коэффициенты. Этот случай сводится к уравнениям на n -мерном торе \mathbb{T}^n , и представляет значительный интерес с прикладной точки зрения. Большое значение имеют аналоги уравнений (1), (2) и на других замкнутых многообразиях. Данная статья посвящена существованию, единственности и стабилизации решений аналогов уравнения (1) на произвольных замкнутых многообразиях при наличии импульсного воздействия.

Важно заметить, что многие важные с прикладной точки зрения задачи приводят к уравнениям вида (1)–(2), некоторые коэффициенты которых не являются непрерывными. В частности, такая ситуация характерна для задач управления. Поэтому желателен выбор такого класса допустимых решений, который позволял бы построить для рассматриваемых уравнений удовлетворительную теорию при минимальных требованиях на регулярность их коэффициентов. В качестве такого класса в данной работе выступают слабые решения. В этом классе удается исследовать решения аналогов неоднородного уравнения (1) на замкнутых многообразиях при довольно низких требованиях на регулярность его коэффициентов. В частности, некоторые из них могут быть обобщенными функциями.

¹ Работа выполнена при финансовой поддержке Российского научного фонда (проект 19-11-00223).

1. Функциональные пространства

Пусть X – гладкое замкнутое риманово n -мерное многообразие, $n = 1, 2, \dots$, т.е. связное хаусдорфово компактное многообразие без края с метрикой $g: TX \times TX \rightarrow \mathbb{R}$. Метрика g стандартным образом продолжается на тензорные расслоения $(TX)^{\otimes m} \otimes (T^*X)^{\otimes l}$, $m, l = 0, 1, 2, \dots$, многообразия X ; будем ее обозначать также через g . Под $(TX)^{\otimes 0} \otimes (T^*X)^{\otimes 0}$ понимается тривиальное расслоение $X \times \mathbb{R}$, на котором $g(r_1, r_2) = r_1 r_2$ для $r_1, r_2 \in \mathbb{R}$. Метрика g определяет на многообразии X меру $V = V_g$ и связность Леви–Чевита с соответствующим оператором ковариантного дифференцирования $\nabla = \nabla_g$. Для функций $u, v: X \rightarrow B$ введем обозначение

$$\langle u, v \rangle = \int_X u(x)v(x)dV, \quad \text{ess sup}_{x \in X} u(x) = \inf_{\substack{S \subseteq X, \\ V(S)=0}} \sup_{x \in X \setminus S} u(x).$$

С помощью метрики g , меры V и ковариантного дифференцирования ∇ конструируются пространства функций $L^p(X)$ и тензорных полей

$$L^p \left((TX)^{\otimes m} \otimes (T^*X)^{\otimes l} \right), \quad p \geq 1, \quad m, l = 0, 1, 2, \dots,$$

пространства Соболева $W^{k,p}(X)$ и

$$W^{k,p} \left((TX)^{\otimes m} \otimes (T^*X)^{\otimes l} \right), \quad k = 0, 1, 2, \dots,$$

и Гельдера $C^{k,\alpha}(X)$ и

$$C^{k,\alpha} \left((TX)^{\otimes m} \otimes (T^*X)^{\otimes l} \right), \quad 0 < \alpha \leq 1,$$

см. [5; разд. 10.2.4], [6; § 1].

Рассмотрим многообразие с краем $[T_1, T_2) \times X$, где $T_0, T_1 \in (0, +\infty]$, $T_0 < T_1$. На нем определена метрика

$$g_{[T_0, T_1) \times X} = dt^2 + g,$$

с соответствующими ей ковариантным дифференцированием $\nabla_{g_{[T_0, T_1) \times X}} = \frac{\partial}{\partial t} + \nabla_g$ и мерой $V_{g_{[T_0, T_1) \times X}}$. С их помощью конструируются функциональные пространства

$$L^p([T_0, T_1) \times X), \quad W^{k,p}([T_0, T_1) \times X), \quad C^{k,\alpha}([T_0, T_1) \times X).$$

Для банахова пространства B с нормой $\|\cdot\|_B$ и измеримого множества $A \subseteq \mathbb{R}$ определены банаховы пространства $L^p(A; B)$ измеримых функций $v: A \rightarrow B$ с нормами

$$\|q\|_{L^p(A; B)} = \left(\int_A \|q(t)\|_B^p dt \right)^{\frac{1}{p}}, \quad 1 \leq p < +\infty, \quad \|q\|_{L^\infty(A; B)} = \text{ess sup}_{t \in A} \|q(t)\|_B,$$

см. [7; гл. III, § 1], [8; гл. II, § 2]. Пересечение

$$W([T_0, T_1); X) = L^\infty([T_0, T_1); L^2(X)) \cap L^2([T_0, T_1); W^{1,2}(X))$$

является банаховым пространством с нормой

$$\|q\|_{W([T_0, T_1); X)}^2 = \text{ess sup}_{t \in [T_0, T_1)} \langle q(t), q(t) \rangle + \int_{T_0}^{T_1} \langle dq(t), dq(t) \rangle_{L^2(T^*X)} dt.$$

2. Эллиптические операторы

Пусть наряду с метрикой g на многообразии X задано метрика a . Предположим, что найдутся такие положительные числа a_0 и a_1 , для которых почти всюду по мере V (далее – п.в.)

$$a_0 g(\eta, \eta) \leq a(\eta, \eta) \leq a_1 g(\eta, \eta), \quad \eta \in T^*X. \quad (3)$$

На линейных дифференциальных формах определен дифференциальный оператор первого порядка d_g^* , сопряженный относительно метрики g с оператором d внешнего дифференцирования функций, т.е. $\langle g(du, \omega), 1 \rangle = \langle g(u, d_g^* \omega)(t), 1 \rangle$ для $u \in C^\infty(X)$ и $\omega \in C^\infty(T^*X)$, см. [9; гл. VIII, § 1]. Аналогично, определен оператор $d_{a(t)}^*$. Если многообразие X ориентируемо, то $d_{a(t)}^* = - *_{a(t)} \circ d \circ *_{a(t)}$, где $*_{a(t)}$ – оператор Ходжа, индуцированный метрикой $a(t)$.

Зададим на функциях $u \in C^\infty(X)$ линейный дифференциальный оператор второго порядка

$$L: C^\infty(X) \ni u \mapsto \Delta u + bu + d_g^*(uc), \quad (4)$$

где $\Delta = \Delta_a = d_a^* \circ d$ – *геометрический лапласиан (оператор Лапласа – де Рама)*, порожденный a , см. [10; гл. IV, § 5], а b и c – измеримые и ограниченные относительно метрики g векторное поле и линейная дифференциальная форма на X . В этом контексте условие (3) означает, что оператор L (4) *равномерно эллиптически* на многообразии X .

Определим непрерывную билинейную форму

$$\mathcal{L}: W^{1,2}(X) \times C^\infty(X) \ni (u, v) \mapsto \langle a(du, dv), 1 \rangle + \langle bu, v \rangle + \langle uc, dv \rangle_{L^2(T^*X)} \in \mathbb{R},$$

ассоциированную с L . Поскольку пространство $C^\infty(X)$ плотно в $W^{1,2}(X)$, то эту форму по непрерывности можно однозначно продолжить на функции $v \in W^{1,2}(X)$.

Стационарное уравнение

$$Lu = f + d_g^*h \quad (5)$$

эллиптически в силу условия (3), и его *решением* называется такая функция $u \in W^{1,2}(X)$, что $f(\cdot, u) \in L^2(X)$ и

$$\mathcal{L}(u, v) = \langle f(\cdot, u), v \rangle + \langle h, dv \rangle_{L^2(T^*X)}$$

для любых $v \in C^\infty(X)$. Функция $u \in W^{1,2}(X)$ называется *субрешением (суперрешением)* уравнения (5), если $f(\cdot, u) \in L^2(X)$ и

$$\mathcal{L}(u, v) \leq \langle f(\cdot, u), v \rangle + \langle h, dv \rangle_{L^2(T^*X)} \quad (\mathcal{L}(u, v) \geq \langle f(\cdot, u), v \rangle + \langle h, dv \rangle_{L^2(T^*X)})$$

для неотрицательных $v \in C^\infty(X)$.

3. Параболические уравнения

В качестве аналога правой части уравнения (1) будем рассматривать функцию

$$f: X \times \mathbb{R} \ni (x, r) \mapsto f(x, r) \in \mathbb{R}, \quad (6)$$

которая удовлетворяет локальному условию Липшица по переменной r , т.е. для любого $r \in \mathbb{R}$ найдется такая положительная постоянная $\mu_0 = \mu_0(r)$, что п.в.

$$|f(t, \cdot, r_1) - f(t, \cdot, r_2)| \leq \mu_0 |r_1 - r_2|, \quad r_1, r_2 \in [-r, r]. \quad (7)$$

Эволюционное уравнение

$$\frac{\partial q}{\partial t} + Lq = f + d_g^*h, \quad (8)$$

где $h \in L^2(T^*X)$, является аналогом уравнения (1) на многообразии X и параболично в силу эллиптичности оператора $L = L$ (4). Рассмотрим ассоциированное с левой частью этого уравнения однопараметрическое семейство билинейных форм

$$\mathcal{L}_{T_0}^t: W_{loc}([T_0, T_1]; X) \times C^\infty([T_0, T_1] \times X) \ni (q, p) \mapsto \int_{T_0}^t (\mathcal{L}(q, p) - \langle q, p' \rangle)(\tau) d\tau, \quad (9)$$

$t \in [T_0, T_1]$. Поскольку пространство $C^\infty([T_0, T_1] \times X)$ плотно в $W^{1,2}([T_0, T_1] \times X)$, то билинейную форму $\mathcal{L}_{T_0}^t$ (9) по непрерывности можно однозначно продолжить на функции $p \in W^{1,2}([T_0, T_1] \times X)$. Слабым решением уравнения (8) на полуинтервале $[T_0, T_1]$ называется такая функция $q \in W_{loc}([T_0, T_1]; X)$, что $f(t, x, q(t, x)) \in L_{loc}^2([T_0, T_1] \times X)$ и

$$\langle q(t), p(t) \rangle + \mathcal{L}_{T_0}^t(q, p) = \langle q(T_0), p(T_0) \rangle + \int_{T_0}^t (\langle f(\cdot, q(\tau)), p(\tau) \rangle + \langle h, dp(\tau) \rangle_{L^2(T^*X)}) d\tau \quad (10)$$

для всякого $p \in C^\infty([T_0, T_1] \times X)$ и $t \in [T_0, T_1]$.

Функция $q \in W_{loc}([T_0, T_1]; X)$ называется слабым субрешением (суперрешением) уравнения (8) на полуинтервале $[T_0, T_1)$, если $f(t, x, q(t, x)) \in L^2_{loc}([T_0, T_1) \times X)$ и для любых неотрицательных $p \in C^\infty([T_0, T_1) \times X)$ и $t \in [T_0, T_1)$

$$\begin{aligned} \langle q(t), p(t) \rangle + \mathcal{L}^t_{T_0}(q, p) &\leq \langle q(T_0), p(T_0) \rangle + \int_{T_0}^t (\langle f(\cdot, q(\tau)), p(\tau) \rangle + \langle h, dp(\tau) \rangle_{L^2(T^*X)}) d\tau \\ &\left(\geq \langle q(T_0), p(T_0) \rangle + \int_{T_0}^t (\langle f(\cdot, q(\tau)), p(\tau) \rangle + \langle h, dp(\tau) \rangle_{L^2(T^*X)}) d\tau \right). \end{aligned} \quad (11)$$

Ясно, что q тогда и только является слабым решением уравнения (8), когда одновременно является его слабым субрешением и суперрешением. Слабое субрешение (суперрешение) уравнения (8), которое не является его решением называется *строгим*.

В дальнейшем изложении все встречающиеся решения, субрешения и суперрешения предполагаются слабыми, и прилагательное «слабое» для краткости опускается.

Решение q уравнения (8) на $[T_0, T_1)$, принимающее заданное начальное значение

$$q(T_0) = q_0, \quad q_0 \in L^2(X), \quad (12)$$

п.в., называется *решением задачи Коши* (8), (12). Субрешение (суперрешение) q уравнения (8) на $[T_0, T_1)$ называется *субрешением (суперрешением) задачи* (12), если п.в.

$$q(T_0) \leq q_0 \quad (q(T_0) \geq q_0). \quad (13)$$

ЗАМЕЧАНИЕ 1. Из определений (10) и (11) очевидно, что решение (субрешение, суперрешение) q уравнения (8) на полуинтервале $[T_0, T_1)$ является решением (субрешением, суперрешением) и на $[T_0, T) \subseteq [T_0, T_1)$. Обратно, решение (субрешение, суперрешение) q уравнения (8) на полуинтервале $[T_0, T_1)$ будет решением (субрешением, суперрешением) также на $[T, T_1) \subseteq [T_0, T_1)$. Поэтому можно следующим образом обобщить определение субрешения и суперрешения. Функция $q \in W_{loc}([T_0, T_1); X)$ называется *слабым субрешением (суперрешением) уравнения* (8) на полуинтервале $[T_0, T_1)$, если $f(t, x, q(t, x)) \in L^2_{loc}([T_0, T_1) \times X)$ и для любых неотрицательных $p \in C^\infty([T_0, T_1) \times X)$, $0 < \varepsilon < T_1 - T_0$ и $t \in [T_0 + \varepsilon, T_1)$

$$\begin{aligned} \langle q(t), p(t) \rangle + \mathcal{L}^t_{T_0+\varepsilon}(q, p) \\ \leq \langle q(T_0 + \varepsilon), p(T_0 + \varepsilon) \rangle + \int_{T_0+\varepsilon}^t (\langle f(\tau, \cdot, q(\tau)), p(\tau) \rangle + \langle h(\tau), dp(\tau) \rangle_{L^2(T^*X)}) d\tau \\ \left(\geq \langle q(T_0 + \varepsilon), p(T_0 + \varepsilon) \rangle + \int_{T_0+\varepsilon}^t (\langle f(\tau, \cdot, q(\tau)), p(\tau) \rangle + \langle h(\tau), dp(\tau) \rangle_{L^2(T^*X)}) d\tau \right). \end{aligned}$$

Соответственно, субрешение (суперрешение) q уравнения (8) на $[T_0, T_1)$ называется *субрешением (суперрешением) задачи* (1.12), если оно слабо полунепрерывно сверху (снизу), т.е. для любых неотрицательных $p \in C^\infty([T_0, T_1) \times X)$

$$\overline{\lim}_{\varepsilon \rightarrow +0} \langle q(T_0 + \varepsilon), v \rangle \leq \langle q_0, v \rangle \quad \left(\underline{\lim}_{\varepsilon \rightarrow +0} \langle q(T_0 + \varepsilon), v \rangle \geq \langle q_0, v \rangle \right).$$

ЗАМЕЧАНИЕ 2. Если $u \in W^{1,2}(X)$ – решение (субрешение, суперрешение) уравнения (5) и $u = q_0$ ($u \leq q_0$, $w \geq q_0$) п.в., то $q = u$ будет решением (субрешением, суперрешением) задачи (8), (12) на полуинтервале $[T_0, +\infty)$.

Изучим условия, при которых решение задачи Коши (8), (12) существует и единственно.

УТВЕРЖДЕНИЕ 1. Пусть метрика $a \in L^\infty((T^*X)^{\otimes 2})$ и удовлетворяет оценке (3) с положительными постоянными $a_0, a_1 \in \mathbb{R}$, векторное поле $b \in L^\infty(TX)$, линейные дифференциальные формы $c, h \in L^\infty(T^*X)$, существует такое $\mu \in \mathbb{R}$, что

$$\langle c, dv \rangle_{L^2(T^*X)} + \langle \mu, v \rangle \geq 0$$

для неотрицательных $v \in C^\infty(X)$ и функция (6) $f \in L^\infty(X \times \mathbb{R})$ и удовлетворяет условию Липшица (7). Если функции $q_1, q_2 \in L^\infty([T_0, T_1) \times X)$ являются субрешением и суперрешением задачи (8), (12) на

$[T_0, T_1)$, то на $[T_0, T_1)$ существует единственное решение q этой задачи. При этом решение $q \in C([T_0, T_1); L^2(X))$, и $q_1(t) \leq q(t) \leq q_2(t)$ п.в. при $t \in [T_0, T_1)$.

Доказательство см. [11]. Известно, что ограниченные решения задачи (8), (12) локально непрерывны по Гельдеру. Более точно, справедлив следующий факт.

УТВЕРЖДЕНИЕ 2. Пусть выполнены условия утверждения 1. Тогда для всякого решения $q \in L^\infty([T_0, T_1) \times X)$ задачи Коши (8), (12) и $\varepsilon > 0$ найдутся такие числа $\alpha = \alpha(\varepsilon, \|q\|_{L^\infty([T_0, T_1) \times X)})$, $0 < \alpha \leq 1$, и $C = C(\varepsilon, \|q\|_{L^\infty([T_0, T_1) \times X)}) \geq 0$, что $q|_{[T_0+\varepsilon, T_1) \times X} \in C^{0,\alpha}([T_0+\varepsilon, T_1) \times X)$ и

$$\|q|_{[T_0+\varepsilon, T_1) \times X}\|_{C^{0,\alpha}([T_0+\varepsilon, T_1) \times X)} \leq C.$$

Доказательство утверждения 2 при наложенных на коэффициенты оператора L (4) и функцию f (6) ограничениях вытекает из известных свойств решений линейных параболических уравнений, см. [12; гл. VI, § 7]. Естественно, при дальнейшем повышении регулярности коэффициентов уравнения (8) соответствующим образом повышается и регулярность его решений, см. [12; гл. VI, § 2].

4. Периодическое импульсное воздействие

Математическое моделирование процессов, связанных с периодическим сбором/восполнением возобновляемых распределенных ресурсов, приводит к задаче (8), (12) на полуинтервале $[0, +\infty)$, решение q которой дополнительно удовлетворяет условию периодического импульсного воздействия

$$q(kT) = sq(kT -), \quad k = 1, 2, \dots, \quad (14)$$

с заданным периодом $T > 0$ и измеримым множителем $0 \leq s \leq 1$ п.в. Решением задачи (8), (14) называется функция q , являющаяся решением уравнения (8) на полуинтервалах $[(k-1)T, kT)$, имеющая в точках kT левые предельные значения в норме $\|\cdot\|_{L^2(X)}$ и п.в. удовлетворяющая равенствам (14). Иными словами, решение задачи (8), (14) – это набор решений уравнения (8) на полуинтервалах $[(k-1)T, kT)$, значения которых в точках kT согласованы условиями (14). Аналогично, субрешением (суперрешением) задачи (8), (14) называются функция q , являющаяся субрешением (суперрешением) уравнения (8) на полуинтервалах $[(k-1)T, kT)$, имеющая в точках kT левые предельные значения в норме $\|\cdot\|_{L^2(X)}$ и п.в. удовлетворяющая неравенствам

$$q(kT) \leq sq(kT -) \quad (q(kT) \geq sq(kT -)), \quad k = 1, 2, \dots \quad (15)$$

Если решение q при $T_0 = 0$ еще и п.в. принимает начальное значение (12), то оно называется решением задачи (8), (12), (14). Аналогично, если субрешение (суперрешение) при $T_0 = 0$ еще и п.в. удовлетворяет соответствующему неравенству (13), то оно называется субрешением (суперрешением) задачи (8), (12), (14).

ЗАМЕЧАНИЕ 3. Если функция $s = 1$, то (14) превращается в условие непрерывности q в точках kT слева, а решение задачи (8), (12), (14) – в решение задачи (8), (12) на $[0, +\infty)$. В этом смысле задача (8), (12), (14) – обобщение задачи (8), (12) на $[0, +\infty)$, являющейся ее частным случаем. Аналогичным образом, (15) превращается при $s = 1$ в условие полунепрерывности снизу (сверху) в точке kT слева, а субрешение (суперрешение) задачи (8), (14) превращается в субрешение (суперрешение) уравнения (8) на полуинтервале $[0, +\infty)$.

Из утверждений 1 и 2 вытекает следующий результат.

ТЕОРЕМА 1. Пусть на полуинтервале $[T_0, T_1) = [0, +\infty)$ выполнены условия утверждения 1. Если q_1 и q_2 являются субрешением и суперрешением задачи (8), (12), (14), то существует единственное решение q задачи (8), (12), (14). При этом $q_1(t) \leq q(t) \leq q_2(t)$ п.в. при $t \in [0, +\infty)$, $q \in C([(k-1)T, kT); L^2(X))$ при $k = 1, 2, \dots$, и для любых полуинтервала $[(k-1)T, kT)$ и $\varepsilon > 0$ найдется такое число $\alpha = \alpha(k, \varepsilon)$, $0 < \alpha \leq 1$, что $q|_{[(k-1)T+\varepsilon, kT) \times X} \in C^{0,\alpha}([\varepsilon + (k-1)T, kT) \times X)$.

По утверждению 2 решение q задачи (8), (14), принадлежащее $L^\infty_{loc}([0, +\infty) \times X)$, обладает в норме $\|\cdot\|_{C(X)}$ левыми предельными значениями $q(kT -) \in C^{0,\alpha_k}(X)$, $0 < \alpha_k \leq 1$. А в случае $q \in L^\infty([0, +\infty) \times X)$ значения $q(kT -) \in C^{0,\alpha}(X)$, где $0 < \alpha \leq 1$ и $k = 1, 2, \dots$.

Накладываемые в утверждении 1 и теореме 2 условия на наличие субрешения q_1 и суперрешения q_2 придают им условный характер. Однако, в целом ряде важных с точки зрения приложений случаев q_1 и q_2 постоянны, см. [3] и [13], либо их нахождение сводится к решению интегральных или дифференциальных неравенств первого порядка для функций одного переменного. Например, при $c, h \in W^{1,\infty}(X)$, $f \in L^\infty_{loc}(\mathbb{R} \times X)$ и $q_0 \in L^\infty(X)$ найдутся такие $q_{0,1}, q_{0,2} \in \mathbb{R}$ и $f_1(r), f_2(r) \in L^\infty_{loc}(\mathbb{R})$, что

$$q_{0,1} \leq q_0 \leq q_{0,2}, \quad f_1(r) \leq -rd_g^*c + f(\cdot, r) + d_g^*h \leq f_2(r)$$

п.в. Поэтому, если функции $q_1, q_2 \in C_{loc}([T_0, T_1])$ удовлетворяют неравенствам

$$q_1(t) - q_1(T_0) \leq \int_{T_0}^t f_1(q_1(\tau))d\tau, \quad q_1(T_0) \leq q_{0,1},$$

$$q_2(t) - q_2(T_0) \geq \int_{T_0}^t f_2(q_2(\tau))d\tau, \quad q_2(T_0) \geq q_{0,2},$$

то они являются субрешением и суперрешением задачи (8), (12) в силу принципа сравнения; см. § 3, лемма 3. Если q_1 и q_2 абсолютно непрерывны, то достаточно, чтобы

$$\frac{dq_1}{dt} \leq f_1(q_1(t)), \quad q_1(T_0) \leq q_{0,1}, \quad \frac{dq_2}{dt} \geq f_2(q_2(t)), \quad q_2(T_0) \geq q_{0,2}.$$

Зачастую решение выведенных неравенств не составляет большого труда, а иногда их решениями являются постоянные $q_1, q_2 \in \mathbb{R}, q_1 < q_2$.

ПРИМЕР. Рассмотрим функцию $q = q(t, x)$, значения которой – плотность распределения некоторого возобновляемого распределенного ресурса в точке x замкнутого многообразия X в момент времени $t \in [0, +\infty)$. Для многих приложений математическая модель эволюции такого распределения сводится к частному случаю уравнения (8) вида

$$\frac{\partial q}{\partial t} + \Delta_a q + bq = A(x)q - B(x)q^2,$$

где $A, B, \gamma \in L^\infty(X), B \geq B_0$ п.в., а B_0 – некоторая вещественная неотрицательная постоянная, ср. с [14]. Здесь метрика a в операторе L (4) характеризует диффузию ресурса, векторное поле b – его перенос, а коэффициенты A и B – темпы обновления и насыщения им среды. Начальное значение плотности распределения

$$q(0) = q_0 \in L^\infty(X), \quad q_0 \geq 0.$$

Очевидно, что $q_1 = 0$ является субрешением поставленной задачи Коши. Согласно описанной выше процедуре построения суперрешения в качестве f_2 можно выбрать

$$f_2(r) = A_0r - B_0r^2,$$

где $A_0 \geq \|A\|_{L^\infty(X)}$. Тогда решение q_2 неравенств

$$\frac{dq_2}{dt} \geq q_2(A_0 - B_0q_2), \quad q_2(0) \geq q_{0,2},$$

где $q_{0,2} \geq \|q_0\|_{L^\infty(X)}$, будет суперрешением рассматриваемой задачи Коши. В частности, таковым является $q_2(t) = q_{0,2}e^{tA_0}$. Кроме того, если $B_0 > 0$, то суперрешением рассматриваемого уравнения будет и вещественная постоянная $q_2 \geq \frac{A_0}{B_0}$.

Решение задачи (8), (14) называется *периодическим* с периодом $T > 0$, если п.в.

$$q(t) = q(t + T), \quad 0 \leq t < +\infty. \quad (16)$$

Периодическим субрешением (суперрешением) задачи (8), (14) называется субрешение (суперрешение) q задачи (8), (14), удовлетворяющее равенству (16) и неравенству

$$q(0) \leq sq(T-) \quad (q(0) \geq R_{r_0}^s(q(T-))).$$

Если субрешение (суперрешение) q при $T_0 = 0$ еще и п.в. удовлетворяет неравенству (13), то оно называется *субрешением (суперрешением) задачи (8), (12), (14), (16)*.

Выясним условия, при которых решение q задачи (8), (12), (14) при $t \rightarrow +\infty$ стремится к решению задачи (8), (14), (16), т.е. к периодическому решению.

Функция f (6) *строго сублинейна справа*, если

$$f(\cdot, r) = 0, \quad \beta f(\cdot, r) < f(\cdot, \beta r)$$

п.в. для $r > 0$ и $0 < \beta < 1$. Имеет место следующий факт о существовании, единственности и асимптотических свойствах решения задачи (8), (14), (16).

ТЕОРЕМА 2 (стабилизация к периодическому решению). Пусть на полуинтервале $[T_0, T_1) = [0, +\infty)$ выполнены условия утверждения 1. Предположим, что f строго сублинейна справа и \tilde{q} – такое периодическое суперрешение задачи (8), (14), что $\tilde{q}(0) \geq 0$ п.в. и $\|\tilde{q}(0)\|_{L^\infty(X)} > 0$. Тогда существует единственное периодическое решение q_∞ задачи (8), (14), такое что $0 \leq q_\infty(t) \leq \tilde{q}(t)$ п.в. для $t \in [0, T)$, и при любом начальном значении q_0 , которое $0 \leq q_0 \leq \tilde{q}(0)$ п.в. и $\|q_0\|_{L^\infty(X)} > 0$, для решения q задачи (8), (12), (14) справедливо

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \|q(t) - q_\infty(t)\|_{L^\infty(X)} = 0.$$

ЗАМЕЧАНИЕ 4. Если функция $s = 1$ п.в., то (14) превращается в условие непрерывности q в точке kT слева согласно замечанию 3. Следовательно, по теореме 2 решение задачи Коши (8), (12) равномерно стремится к непрерывному периодическому решению q_∞ уравнения (8). Причем в случае, когда коэффициенты (8) не зависят явно от t , решение q_∞ в силу его единственности также от t не зависит и является решением стационарного уравнения (5), см. [11; разд. 2.2], [6; разд. 2.2, 2.3].

Литература

1. Колмогоров А.Н., Петровский И.Г., Пискунов Н.С. Исследование уравнения диффузии, соединенной с возрастанием вещества, и его применение к одной биологической проблеме // Бюллетень МГУ. Сер. А. Математика и Механика. 1937. Т. 1, № 6. – С. 1–26.
2. Fisher R.A. The advance of advantageous genes. // Ann. Eugenics. – 1937. – Vol. 7. – P. 335–369.
3. Berestycki H., François H., Roques L. Analysis of the periodically fragmented environment model : I – Species persistence // J. Math. Biol. – 2005. – Vol. 51. – P. 75–113.
4. Pethame B. Parabolic Equations in Biology. – Heidelberg: Springer, 2015. – 203 p.
5. Nicolaescu L.I. Lectures on the Geometry of Manifolds. – New Jersey: World Scientific, 2021. – 700 p.
6. Туницкий Д.В. О разрешимости полулинейных эллиптических уравнений второго порядка на замкнутых многообразиях // Известия РАН. Серия математическая. 2022. Т. 86, № 5. – С. 97–115.
7. Showalter R.E. Monotone Operators in Banach Space and Nonlinear Partial Differential Equations. – Providence, RI: AMS, 1997. – 294 p.
8. Lions J.L. Equations différentielles opérationnelles et problèmes aux limites. – Berlin: Springer Verlag, 1961. – 300 p.
9. Пале П. Семинар по теореме Атьи – Зингера об индексе. – М.: Мир, 1970. – 360 с.
10. Уэллс Р. Дифференциальное исчисление на комплексных многообразиях. – М.: Мир, 1976. – 286 с.
11. Туницкий Д.В. О стабилизации решений полулинейных параболических уравнений второго порядка на замкнутых многообразиях // Известия РАН. Серия математическая. 2023. Т. 87, № 4. – С. 186–204.
12. Lieberman G.M. Second Order Parabolic Differential Equations. – New Jersey: World Scientific, 2005. – 452 p.
13. Berestycki H., François H., Roques L. Analysis of the periodically fragmented environment model: II – Biological invasions and pulsating travelling fronts // J. Math. Pures Appl. – 2005. – Vol. 84. – P. 1101–1146.
14. Davydov A.A., Vinnikov E.V. Optimal cyclic dynamic of distributed population under permanent and impulse harvesting // Dynamic Control and Optimization (DCO 2021). Springer Proceedings in Mathematics & Statistics. – 2023. – Vol. 407. – P. 101–112.